

IEC101

服务器端开发包接口 API 使用说明书

版本: V2.0

深圳天勺电力软件有限公司 深圳 中国

1. 开发包简介

该开发包根据已经正式发行的 IEC 60870-5-101 最新版本开发而成,采用 C 语言编写,可跨平台使用。

为了最大限度地简化使用,完全封装了 IEC 60870-5-101 中的诸多底层细节和各种复杂模型的实现逻辑。用户利用它作开发的时候无需了解底层细节,只需要调用功能接口函数完成相应的功能研发,具有方便、快捷的优点。

本接口说明文档为接口全集,客户可以根据具体业务选择相应的接口进行调用。本开发包既可以用在开发基于 IEC 60870-5-101 标准的所有设备中(包括各个应用领域),也可以集成在网关机和通信管理机中。现场运行稳定可靠,调用简单高效。

2. 接口描述

2.1 服务应用函数

函数声明	int SZTS_Server_InitAllCfg (void);
功能	101 服务配置读取和全局资源初始化接口,在 101 服务前调用
参数	无
返回值	0 - 成功; -1 - 失败
示例	SZTS Server InitAllCfg ();

函数声明	int SZTS_Server_MemFree (void);
功能	101 资源区释放,在程序退出时调用
参数	无
返回值	0 - 成功; -1 - 失败
示例	SZTS_Server_MemFree ();

函数声明	void SZTS_Server_InitPortCtrl (BYTE byPortNo, BOOLEAN bFirst)
功能	101 端口初始化函数,在 SZTS_Server_InitAllCfg 后,101 主服务前调用
参数	byPortNo:是指 Port.cfg 配置文件中的端口编号 PortNo。
	bFirst: bFirst=TRUE:第一次初始化
返回值	无
示例	SZTS_Server_InitPortCtrl (1 , TRUE);

函数声明	void SZTS_Server_initUartStruct()
功能	101 服务串口连接初始化,在 SZTS_Server_InitAllCfg 后,101 主服务前调
	用
参数	无

返回值	无
示例	SZTS_Server_initUartStruct ();

函数声明	void SZTS_Server_Init (BYTE byPortNo)
功能	101 规约变量初始化
参数	byPortNo: 是指 Port.cfg 配置文件中的端口编号 PortNo
返回值	无
示例	SZTS_Server_Init (0);

函数声明	SZTS_Server_Recieve (BYTE byPortNo)
功能	串口报文接收主函数,对接收报文进行初步判断
参数	byPortNo: 是指 Port.cfg 配置文件中的端口编号 PortNo
返回值	无
示例	SZTS_Server_Recieve (0);

函数声明	SZTS_Server_Proc (BYTE byPortNo)
功能	101 数据报文处理函数,用以处理接收的相关命令报文
参数	byPortNo: 是指 Port.cfg 配置文件中的端口编号 PortNo
返回值	无
示例	SZTS_Server_Proc (0);

函数声明	SZTS_Server_Send (BYTE byPortNo)
功能	101 数据报文发送函数,用以发送相关命令报文
参数	byPortNo: 是指 Port.cfg 配置文件中的端口编号 PortNo
返回值	无
示例	SZTS_Server_Send (0);

函数声明	void SZTS_Server_SIOMain(BYTE byPortNo)
功能	IEC101 规约主函数,调用该接口可启动 IEC101 服务。该函数其实包含
	(SZTS_Server_Init 、 SZTS_Server_Recieve 、 SZTS_Server_Proc 、
	SZTS_Server_Send)函数并存在一个 while (1)循环体。
参数	byPortNo: 是指 Port.cfg 配置文件中的端口编号 PortNo
返回值	无
示例	SZTS_Server_SIOMain (0)/* "0"是 Port.cfg 配置文件中配置的主机编号*/

函数声明	BOOLEAN Event_GenerateRecordCOS(WORD wChannel, WORD
	wIndexYX, BYTE byStatusYX, BYTE wTypeYX)
功能	生成一条遥信变位 COS 记录
参数	WORD wChannel: 遥信变位点的通道号
	WORD wIndexYX: 遥信变位点在 Map 表中的序号
	BYTE byStatusYX:遥信变位点状态
	BYTE wTypeYX: 遥信变位类型
返回值	1-产生 COS 变位; 0-未发生 COS 变位

示例	Event GenerateRecordCOS(channelYX, indexYX, status, typeYX);

函数声明	BOOLEAN Event_GenerateRecordSOE(WORD wChannel, WORD
	wIndexYX, BYTE byStatus, BYTE wTypeYX, tagPTimeBCD ptTimeAct)
功能	生成一条遥信变位 SOE 记录(带时标)
参数	WORD wChannel:遥信变位点的通道号
	WORD wIndexYX: 遥信变位点在 Map 表中的序号
	BYTE byStatus: 遥信变位点状态
	BYTE wTypeYX: 遥信变位类型
	tagPTimeBCD ptTimeAct: 遥信变位时间
返回值	1-产生 SOE 变位; 0-未发生 SOE 变位
示例	Event_GenerateRecordSOE(channelYX, indexYX, status, typeYX, &time);

2.2 装置接口回调函数

函数原型定	typedef BYTE (*getValueYXFun)(DWORD);
义	
函数全局变	getValueYXFun getValueYX_fun;
量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号获取相应的遥信值
注册回调方	int regist_getValueYXFun(getValueYXFun f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥信点位的通道号
原型返回值	BYTE: 返回具体回调函数中的遥信值
示例	BYTE demo(DWORD channel) {};
	regist_getValueYXFun (demo);

函数原型定	typedef float (*getValueYCFun)(DWORD);
义	
函数全局变	getValueYCFun getValueYC_fun;
量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号获取相应的遥测值
注册回调方	int regist_getValueYCFun(getValueYCFun f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥测点位的通道号
原型返回值	float: 返回具体回调函数中的遥测值
示例	BYTE demo(DWORD channel) {};
	regist_getValueYCFun (demo);

函数原型定	typedef float (*getValueYMFun)(DWORD);
义	
函数全局	getValueYMFun getValueYM_fun;
变量	

函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号获取相应的遥脉值
注册回调方	int regist_getValueYMFun(getValueYMFun f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥脉点位的通道号
原型返回值	float: 返回具体回调函数中的遥脉值
示例	BYTE demo(DWORD channel) {};
	regist_getValueYMFun (demo);

函数原型定	typedef BYTE (*getFlagYXFun)(DWORD);
义	
函数全局变	getFlagYXFun getFlagYX_fun;
量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号获取相应遥信点的品质值
注册回调方	int regist_getFlagYXFun(getFlagYXFun f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥信点位的通道号
原型返回值	BYTE: 返回具体回调函数中的遥信品质
示例	BYTE demo(DWORD channel) {};
	regist_getFlagYXFun (demo);

函数原型定	typedef BYTE (*getFlagYCFun)(DWORD);
义	
函数全局变	getFlagYCFun getFlagYC_fun;
量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号获取相应遥测点的品质值
注册回调方	int regist_getFlagYCFun(getFlagYCFun f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥测点位的通道号
原型返回值	BYTE: 返回具体回调函数中的遥测品质
示例	BYTE demo(DWORD channel) {};
	regist_getFlagYCFun (demo);

函数原型定	typedef BYTE (*getFlagYMFun)(DWORD);
义	
函数全局变	getFlagYMFun getFlagYM_fun;
量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号获取相应遥脉点的品质值
注册回调方	int regist_getFlagYMFun(getFlagYMFun f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥脉点位的通道号
原型返回值	BYTE: 返回具体回调函数中的遥脉品质
示例	BYTE demo(DWORD channel) {};
	regist_getFlagYMFun (demo);

函数原型定	typedef BOOLEAN (*judgeAllowRemoteCtrl)(DWORD);
义	
函数全局变	judgeAllowRemoteCtrl_judgeAllowRemoteCtrl_fun;
量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号判断该遥控点是否能够被设置
注册回调方	int regist_JudgeAllowRemoteCtrl(judgeAllowRemoteCtrl f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥控点位的通道号
原型返回值	TRUE-该遥控点能被设置; FALSE-该遥控点不允许设置
示例	BOOLEAN demoCheckEnableYkCmd(DWORD channel) {};
	regist_JudgeAllowRemoteCtrl(demoCheckEnableYkCmd);

函数原型定	typedef BYTE(*serverCheckYkStep)(DWORD, BYTE, BYTE);
义	
函数全局变	serverCheckYkStep serverCheckYkStep_fun;
量	
函数功能	获取当前遥控操作状态及遥控值
注册回调方	int regist_CheckYkStep(serverCheckYkStep f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥控点位的通道号
	BYTE cmdType: 下发遥控命令类型(2-选择; 3-执行; 4-撤销)
	BYTE cmdVal: 下发遥控值(单点 0-分 1-合; 双点 1-分 2-合 3-中间状态)
原型返回值	TRUE-读取成功; FALSE-读取失败
示例	BYTE demoCheckYkStep(DWORD channel, BYTE cmdType, BYTE
	cmdValue){};
	regist_CheckYkStep(demoCheckYkStep);

函数原型定	typedef BYTE (*serverCmdCtrlYK)(DWORD, BYTE);
义	
函数全局变	serverCmdCtrlYK serverCmdCtrlYK_fun;
量	
函数功能	接收并下发遥控执行命令
注册回调方	int regist_serCmdCtrlYKFun(serverCmdCtrlYK f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥控点位的通道号
	BYTE stateCmd: 下发的装置遥控状态 (单点 0-分 1-合; 双点 1-分 2-合)
原型返回值	TRUE-遥控执行成功; FALSE-遥控执行失败
示例	BYTE demoYKCmdCtrl(DWORD channel, BYTE val) {};
	regist_serCmdCtrlYKFun(demoYKCmdCtrl);

函数原型定 义	typedef BOOLEAN (*judgeAllowSetCtrl)(DWORD);
函数全局变	judgeAllowSetCtrl judgeAllowSetCtrl_fun;

量	
函数功能	通过 Map.cfg 配置文件中的通道号判断该遥调点是否能够被设置
注册回调方	int regist_JudgeAllowSetCtrl(judgeAllowSetCtrl f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥设点位的通道号
原型返回值	TRUE-该遥设点能被设置; FALSE-该遥设点不允许设置
示例	BOOLEAN demoCheckEnableYsCmd(DWORD channel) {};
	regist_JudgeAllowSetCtrl(demoCheckEnableYsCmd);

函数原型定	typedef BYTE(*serverCheckYsStep)(DWORD, BYTE);
义	
函数全局变	serverCheckYsStep serverCheckYsStep_fun;
量	
函数功能	获取当前设点操作状态
注册回调方	int regist_CheckYsStep(serverCheckYsStep f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥设点位的通道号
	BYTE cmdType: 下发设点命令类型(2-选择; 3-执行; 4-撤销)
原型返回值	TRUE-读取成功; FALSE-读取失败
示例	BYTE demoCheckYsStep(DWORD channel, BYTE cmdType,){};
	regist_CheckYsStep(demoCheckYsStep);

函数原型定	typedef BYTE (*serverCmdCtrlYS)(DWORD, float);
义	
函数全局变	serverCmdCtrlYS serverCmdCtrlYS_fun;
量	
函数功能	接收并下发遥设执行命令
注册回调方	int regist_serCmdCtrlYSFun(serverCmdCtrlYS f)
法	
原型参数值	DWORD channel: Map.cfg 配置文件中的遥控点位的通道号
	float setValue: 下发的遥设执行值
原型返回值	TRUE-设点执行成功; FALSE-设点执行失败
示例	BYTE demoYSCmdCtrl(DWORD channel, float val) {};
	regist_serCmdCtrlYSFun(demoYSCmdCtrl);